

МИНОБРНАУКИ РОССИИ

Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение  
высшего образования  
«САРАТОВСКИЙ НАЦИОНАЛЬНЫЙ ИССЛЕДОВАТЕЛЬСКИЙ  
ГОСУДАРСТВЕННЫЙ УНИВЕРСИТЕТ  
ИМЕНИ Н.Г. ЧЕРНЫШЕВСКОГО»

Кафедра математического анализа

**Базисные сплайны Стремберга в вэйвлет-анализе**

**АВТОРЕФЕРАТ МАГИСТЕРСКОЙ РАБОТЫ**

студента(ки) 2 курса 218 группы

направление **01.04.02 – Прикладная информатика и информатика**  
**механико-математического факультета**

**Витулева Арсения Михайловича**

Научный руководитель

профессор к.ф.-м.н., профессор \_\_\_\_\_

С.Ф. Лукомский

Заведующий кафедрой

И.о.зав.кафедрой, д.ф.-м.н. \_\_\_\_\_

П.А.Терехин

Саратов 2024

## Введение.

Сплайн – это кусочно заданная функция, то есть совокупность нескольких функций, каждая из которых задана на каком-то множестве значений аргумента, причём эти множества попарно непересекаются.

Если рассматривать линейное пространство сплайнов, то можно говорить о базисе этого линейного пространства. Этим базисом будут называться базисные  $B$ -сплайны, построенные определенным образом. Базисные сплайны являются одним из важных инструментов в вэйвлет-анализе. Одной из главных особенностей базисных сплайнов является то, что они образуют ортонормированный базис пространства функций. Это позволяет представить любую функцию в виде линейной комбинации этих сплайнов. Этот факт позволяет уменьшить количество вычислений при построении произвольного интерполяционного сплайна, что является несомненным преимуществом. Впервые в своих работах подобные сплайны рассматривали Фергюсон, Шёнберг, Уитни и Карри.

**Целью** данной работы является изучение базисных сплайнов Стремберга, а также жестких фреймовых структур. Кроме того, одной из задач является построение жестких фреймов с использованием базисных сплайнов.

Работа состоит из: введения, первой части, посвященной сплайнам, второй части, связанной с жесткими фреймами и принципом унитарного расширения и третьей практической части с вычислительным экспериментом, заключением, списком использованных источников и приложением с исходным кодом программы.

В разделе 1.1 описываются интерполяционные сплайны 1-ой и 3-ей степени. Приводится пример, для сплайна 3-ей степени.

В разделе 1.2 говорится о базисных сплайнах, двух определениях, через свертку функций и разделенные разности, свойствах сплайна, а также приводятся основные теоремы о базисных сплайнах.

В разделе 1.3 речь идет о кратномасштабном анализе, масштабирующих функциях и масках.

В разделе 2.1 речь переходит к жестким фреймам, даются основные определения и теорема о том, когда вэйвлет будет являться жестким фреймом.

В разделе 2.2 описывается принцип унитарного расширения на прямой, приводятся некоторые допущения и 3 леммы, а также теорема о принципе унитарного расширения.

В разделе 2.3 приводится алгоритм быстрого разложения и восстановления фрейма.

В практической части (раздел 3.1), описывается алгоритм нахождения коэффициентов (масок) для разложения жестких фреймов через базисные сплайны, а также проводится вычислительный эксперимент построения жестких фреймов с использованием базисных сплайнов.

### Основное содержание работы.

Типичной задачей приближения функции является **задача интерполяции**.

Дадим определение сплайну в общем виде.

**Определение 1.** Рассмотрим некоторый заданный отрезок  $[a, b]$ . Разделим этот отрезок на части  $a = x_0 < x_1 < \dots < x_n = b$ . Сплайном степени  $n$  дефекта  $r$  называется  $(n - r)$  раз непрерывно-дифференцируемая функция, которая на каждом отрезке  $[x_i, x_{i+1}]$ ,  $i = 0, \dots, n - 1$  представляет собой многочлен степени не выше  $n$ . Сплайн будем обозначать как  $S_n^r$ , а отрезки вида  $[x_i, x_{i+1}]$ ,  $i = 0, \dots, n - 1$ , называть сеткой сплайна  $S_n^r$ .

Если задается задачей построить  $n$ -раз непрерывно-дифференцируемый сплайн, то это может стать нетривиальной задачей. Для решения этой проблемы можно использовать базисные сплайны Стремберга.

Рассмотрим особый вид базисного сплайна или  $B$ -сплайна. Существует два способа определения базисного сплайна.

**Определение 2.** Ненормированным  $i$ -ым базисным сплайном  $M_{i,n}(x)$ , для неубывающей последовательности узлов:  $x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+n}$  называется разделенная разность  $n$ -го порядка от усеченной степенной функции  $\sigma_{n-1}(z, x)$ :

$$M_{i,n}(x) = \sigma_{n-1}[x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+n}](x).$$

**Определение 3.** Нормированным  $i$ -ым базисным сплайном  $n$ -го порядка  $B_{i,n}(x)$  для неубывающей последовательности узлов:  $x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+n}$  назы-

валяется разделенная разность  $n$ -го порядка от усеченной степенной функции  $\sigma_{n-1}(z, x)$ :

$$B_{i,n}(x) = (x_{i+n} - x_i) \sigma_{n-1} [x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+n}] (x),$$

где  $(x_{i+n} - x_i)$  является нормирующим коэффициентом базисного сплайна.

Рассмотрим линейное пространство кусочно-полиномиальных функций с заданной сеткой  $S_k^n$ . Здесь  $k = \{x_i, x_{i+1}, \dots, x_{i+n}\}$ ,  $n$  – порядок кусочнополиномиальной функции. Очевидно, что сплайн-функция в классическом определении является кусочно-полиномиальной функцией. Здесь можно сформулировать главное свойство  $B$ -сплайнов.

**Теорема 1 (Карри-Шенберга).** Система функций  $\{B_{i,n}\}_{n=1}^m$  образует базис в пространстве  $S_k^n$ . То есть:

$$S_k^n(x) = \sum_{n \in \mathbb{Z}} a_n \{B_{i,n}\}_{n=1}^m.$$

Графики  $B$ -сплайнов первой и второй степеней представлены, в соответствии с рисунком 1.1.

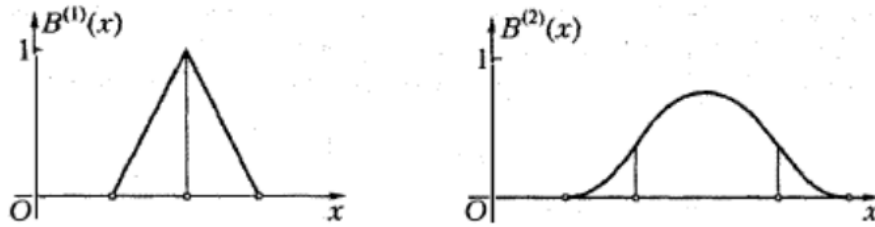


Рисунок 1.1 — Графики  $B$ -сплайнов первой и второй степеней.

**Определение 4.** Определим по индукции последовательность функций  $B_n(x)$ ,  $x \in \mathbb{R}$ ,  $n = 0, 1, \dots$ , следующим образом:

$$B_0(x) = \chi_{[0,1]}(x),$$

$$B_{n+1} = (B_n * B_0)(x) = \int_{\mathbb{R}} B_n(x-t) B_0(t) dt, \quad (1.1)$$

где  $\chi_{[0,1]}(x)$  - характеристическая функция единичного интервала  $[0,1]$ :

$$\chi_{[0,1]}(x) := \begin{cases} 1, & \text{для } 0 \leq x < 1 \\ 0, & \text{в других точках} \end{cases} \quad (1.2)$$

Функции  $B_n(x)$  называются базисными сплайнами (В-сплайнами) порядка  $n$ .

Приведем теорему о свойствах базисного сплайна.

**Теорема 2 (Свойства базисных сплайнов).** В-сплайн  $n$ -го порядка  $B_n$  обладает следующими свойствами:

1. Для  $\forall f \in C$ :

$$\int_{-\infty}^{\infty} f(x)B_n(x)dx = \int_0^1 \dots \int_0^1 f(x_1 + \dots + x_n)dx_1 \dots dx_n. \quad (1.3)$$

2. Для  $\forall g \in C^n$ :

$$\int_{-\infty}^{\infty} g^{(n)}(x)B_n(x)dx = \sum_{k=0}^n (-1)^{n-k} \binom{n}{k} g(k). \quad (1.4)$$

3.  $\text{supp } B_n = [0, n]$ .

4.  $B_n(x) > 0$  для  $\forall x : 0 < x < n$ .

5.  $\sum_{k=-\infty}^{\infty} B_n(x-k) = 1$  для  $\forall x$ .

6.  $B'_n(x) = (\Delta B_{n-1})(x) = B_{n-1}(x) - B_{n-1}(x-1)$ .

7. В-сплайны  $B_n, B_{n-1}$  связаны тождеством:

$$B_n(x) = \frac{x}{n-1}B_{n-1}(x) + \frac{n-x}{n-1}B_{n-1}(x-1). \quad (1.5)$$

Для дальнейших рассуждений необходимо вспомнить понятия кратномасштабного анализа (КМА).

Для определенной функции  $\varphi \in L_2(\mathbb{R})$  возьмем подпространство  $V(\varphi) \subset L_2(\mathbb{R})$ , такое что:

$$V(\varphi) := \overline{\text{span}\{\varphi(\cdot - k), k \in \mathbb{Z}\}}.$$

Обозначим  $V_n$  как  $2^n$ -расширение  $V(\varphi)$ , т.е.:

$$V_n := \overline{\text{span}\{\varphi(2^n \cdot -k), k \in \mathbb{Z}\}}.$$

**Определение 5.** Если выполнены условия (аксиомы):

$$1) V_n \subset V_{n+1};$$

$$2) \overline{\cup_{n \in \mathbb{Z}} V_n} = L_2(\mathbb{R});$$

$$3) \cap_{n \in \mathbb{Z}} V_n = 0,$$

то совокупность  $(V_n)_{n \in \mathbb{Z}}$  называют обобщенным кратномасштабным анализом. Говорят также, что функция  $\varphi$  порождает обобщенный КМА.

**Определение 6.** Совокупность замкнутых подмножеств  $(V_n)_{n \in \mathbb{Z}}$  будет называться кратномасштабным анализом (КМА), если выполняются аксиомы 1), 2), 3) в определении 1.3.1, а также следующие утверждения (аксиомы):

$$4) f(x) \in V_n \rightarrow f(2x) \in V_{n+1};$$

$$5) f(x) \in V_0 \rightarrow f(x - k) \in V_0;$$

$$6) \{\varphi(x - l)\}_{l \in \mathbb{Z}} - \text{ортонормированный базис в } V_0.$$

6) аксиома также подразумевает то, что:  $\exists \varphi_1(x) \in L_2(\mathbb{R}) : \{\varphi_1(x - l)\}_{l \in \mathbb{Z}} -$  базис Рисса  $V_0$ .

$\varphi(x)$  в определении 1.3.2 называется масштабирующей функцией КМА  $(V_n)_{n \in \mathbb{Z}}$  и будет выглядеть как:

$$\varphi(x) = 2 \sum_{k \in \mathbb{Z}} m_0[k] \varphi(2x - k), \quad (1.6)$$

где  $m_0 \in l_2(\mathbb{Z})$  называется маской для функции  $\varphi$ .

В области Фурье данное равенство примет вид:

$$\widehat{\varphi}(\xi) = \widehat{m}_0\left(\frac{\xi}{2}\right) \widehat{\varphi}\left(\frac{\xi}{2}\right), \quad (1.7)$$

где

$$\widehat{m}_0(\xi) = \sum_{k \in \mathbb{Z}} m_0[k] e^{-ik\xi} \in L_2(0; 2\pi).$$

Определения [1.6](#), [1.7](#) называются масштабирующими уравнениями КМА  $V_n$ . Здесь  $\widehat{\varphi}$  обозначает преобразование Фурье для  $\varphi$ , а  $\widehat{m}_0$  обозначает ряд Фурье последовательности  $m_0$ .

В качестве примера масштабирующей функции можно взять базисные сплайны.

Для набора векторов  $\Psi := \{\psi_1, \dots, \psi_r\} \subset L_2(\mathbb{R})$  вэйвлет-система определяется как:

$$X(\Psi) := \{\psi_{l,n,k} : 1 \leq l \leq r; \quad n, k \in \mathbb{Z}\},$$

где  $\psi_{l,n,k} = D^n T_k \psi_l = 2^{n/2} \psi_l(2^n \cdot -k)$ .

**Определение 7.** Система векторов  $X(\Psi) \subset L_2(\mathbb{R})$  будет называться жестким вэйвлет-фреймом в  $L_2(\mathbb{R})$ , если выполняется равенство:

$$\|f\|_{L_2(\mathbb{R})}^2 = \sum_{g \in X(\Psi)} |\langle f, g \rangle|^2,$$

для всех  $f \in L_2(\mathbb{R})$ , где  $\langle \cdot, \cdot \rangle$  - скалярное произведение в  $L_2(\mathbb{R})$ , а  $\|\cdot\|_{L_2(\mathbb{R})} = \sqrt{\langle \cdot, \cdot \rangle}$ .

Запишем более общее определение для фрейма.

**Определение 8.** В более общем случае, система  $X(\Psi) \subset L_2(\mathbb{R})$  будет называться вэйвлет-фреймом в  $L_2(\mathbb{R})$ , если существуют константы  $0 < C_1 \leq C_2 < \infty$ , такие что:

$$C_1 \|f\|_{L_2(\mathbb{R})}^2 \leq \sum_{g \in X(\Psi)} |\langle f, g \rangle|^2 \leq C_2 \|f\|_{L_2(\mathbb{R})}^2,$$

для всех  $f \in L_2(\mathbb{R})$ .

Как выбрать набор векторов  $\Psi$ , чтобы  $X(\Psi)$  был бы жестким фреймом?

**Теорема 3.** Вэйвлет  $X(\Psi)$  будет являться жестким фреймом тогда и только тогда, когда выполняется:

$$\sum_{\psi \in \Psi} \sum_{k \in \mathbb{Z}} |\widehat{\psi}(2^k \xi)|^2 = 1; \quad \sum_{\psi \in \Psi} \sum_{k=0}^{\infty} \widehat{\psi}(2^k \xi) \overline{\widehat{\psi}(2^k(\xi + (2j+1)2\pi))} = 0, \quad j \in \mathbb{Z}, \quad (1.8)$$

$\xi \in \mathbb{R}$  п.в. Более того,  $X(\Psi)$  будет ортонормированным базисом в  $L_2(\mathbb{R})$ , тогда и только тогда, когда выполняется [1.8](#) и  $\|\psi\| = 1$ , для всех  $\psi \in \Psi$ .

Одним из важных принципов при построении жестких фреймов с помощью базисных сплайнов Стремберга является принцип унитарного расширения на прямой.

Пусть  $\{V_n\}_{n \in \mathbb{Z}}$  – КМА построенный с масштабирующей функцией  $\varphi$  и маской  $m_0$ . Построение жестких фреймов начинается с построения  $\Psi \subset L_2(\mathbb{R})$ . Основная задача построения заключается в нахождении значений  $\Psi = \{\psi_1, \dots, \psi_r\} \subset V_1$ , так, чтобы  $X(\Psi)$  образовывало жесткий фрейм в  $L_2(\mathbb{R})$ . Найти  $\Psi \subset L_2(\mathbb{R})$  – это то же самое, что и найти все  $m_l$ , из слегка модифицированной формулы [1.6](#), запишем ее:

$$\psi_l(x) = 2 \sum_{k \in \mathbb{Z}} m_l[k] \varphi(2x - k), \quad (1.9)$$

$m_l$ -маски также называются фильтрами верхних частот, маска  $m_0$  будет называться фильтром нижних частот.

**Теорема 4. (Принцип унитарного расширения).**

Пусть  $\varphi \in L_2(\mathbb{R})$  – масштабирующая функция с маской  $m_0$  и  $\{m_1, \dots, m_r\}$  – набор масок. Предположим, что масштабирующая функция  $\varphi \in L_2(\mathbb{R})$  и набор масок  $\{m_0, m_1, \dots, m_r\}$ . Тогда система  $X(\Psi)$ , где  $\Psi = \{\psi_1, \dots, \psi_r\}$  из формулы [1.9](#) образует жесткий фрейм в  $L_2(\mathbb{R})$ , при выполнении равенств:

$$\sum_{l=0}^r |\widehat{m}_l(\xi)|^2 = 1 \quad \text{и} \quad \sum_{l=0}^r \widehat{m}_l(\xi) \overline{\widehat{m}_l(\xi + \pi)} = 0, \quad (1.10)$$

выполняется для п.в.  $\xi \in \sigma(V_0)$ , где

$$\sigma(V_0) := \{\xi \in \mathbb{R} : [\widehat{\varphi}, \widehat{\varphi}](\xi) \neq 0\}.$$



Кроме того, учитывая  $r = 1$  и  $\|\varphi\|_{L_2(\mathbb{R})} = 1$ , считаем, что система  $X(\Psi)$  будет ортонормированным базисом в  $L_2(\mathbb{R})$ .

На практике принято проводить разложение функции до определенного уровня, а не до отрицательной бесконечности.

Рассмотрим  $B$ -сплайны порядка  $n$ . Соответствующая масштабирующая маска  $\widehat{m}_0(\xi)$ , имеет вид:

$$\widehat{m}_0(\xi) = e^{-ij\frac{\xi}{2}} \cos^{n+1} \left( \frac{\xi}{2} \right), \quad (1.11)$$

$j = 0$ , когда  $n + 1$  - четное и  $j = 1$ , когда  $n + 1$  - нечетное. Вэйвлет-маски будут иметь вид:

$$\widehat{m}_{l+1}(\xi) := -i^l e^{-ij\frac{\xi}{2}} \sqrt{\binom{n+1}{l}} \sin^l \left( \frac{\xi}{2} \right) \cos^{n+1-l} \left( \frac{\xi}{2} \right), \quad l = 0, 1, 2, \dots, n. \quad (1.12)$$

Очевидно, что все пункты допущения 1 выполняются. Кроме того имеем:

$$\sum_{l=0}^{n+1} |\widehat{m}_l(\xi)|^2 = \left( \cos^2 \left( \frac{\xi}{2} \right) + \sin^2 \left( \frac{\xi}{2} \right) \right)^{n+1} = 1$$

и

$$\sum_{l=0}^{n+1} \widehat{m}_l(\xi) \overline{\widehat{m}_l(\xi + \pi)} = e^{\frac{\pi}{2}ij} \left( \sin \left( \frac{\xi}{2} \right) \cos \left( \frac{\xi}{2} \right) \right)^{n+1} (1 - 1)^{n+1} = 0.$$

Следовательно, формула для  $n$ -вэйвлета имеет следующий вид:

$$\widehat{\psi}_l := -i^l e^{-ij\frac{\xi}{2}} \sqrt{\binom{n+1}{l}} \frac{\cos^{n+1-l} \left( \frac{\xi}{4} \right) \sin^{n+1+l} \left( \frac{\xi}{4} \right)}{\left( \frac{\xi}{4} \right)^{n+1}}, \quad (1.13)$$

по которой создается жесткий фрейм в  $L_2(\mathbb{R})$ . При этом каждый элемент фрейма  $\psi_l$  представляет собой вещественнозначную антисимметричную функцию на отрезке  $[-(n + 1 + j)/2, (n + 1 + j)/2]$ .

Рассмотрим алгоритм быстрого разложения и восстановления.

Задан сигнал  $\nu \in \mathbb{R}^N$ , где  $N$  - целое число кратное  $2^L$ ,  $L \in \mathbb{N}_+$ . Обозначим  $\nu_{0,0} = \nu$ . Тогда быстрый алгоритм разложения и восстановления фрейма порядка  $L$  будет выглядеть:

(1) Разложение: Для каждого  $j = 1, 2, \dots, L$  получить разрешение на низкочастотное подключение к  $\nu$  на уровне  $j$ :

$$\nu_{0,j} = \downarrow (\tilde{h}_0 \otimes \nu_{0,j-1}),$$

затем получить коэффициенты фрейма для  $\nu$  на уровне  $j$ :

$$\nu_{l,j} = \downarrow (\tilde{m}_l \otimes \nu_{0,j-1}), \quad l = 1, 2, \dots, r,$$

(2) Восстановление: Для каждого  $j = L, L - 1, \dots, 1$ :

$$\nu_{0,j-1} = \sum_{l=0}^r \tilde{m}_l^* \otimes (\uparrow \nu_{l,j}), \quad (1.14)$$

В качестве примера для вычислительного эксперимента, возьмем следующий пример. Для заданных  $n = 0, n = 1, n = 2, n = 3$  необходимо графически построить базисные сплайны, а также соответствующие им жесткие фреймы, описать алгоритм построения, найти коэффициенты разложения.

Реализация алгоритма может быть выполнена на языке программирования Python. Для этого необходимо импортировать необходимые библиотеки, такие как Matplotlib – для построения графиков, а также библиотеку NumPy – для вычислений.

Построим базисный сплайн  $n$ -го порядка, где порядок, а также точки  $t_i, t_{i+1}$  задаются пользователем. Для этого воспользуемся алгоритмом де Бора:

$$b_{i,0}(t) = \begin{cases} 1, & \text{если } x \in [t_i, t_{i+1}) \\ 0, & \text{иначе} \end{cases}$$

$$B_{i,j}(t) = \frac{x - t_i}{t_{i+j} - t_i} B_{i,j-1}(x) + \frac{t_{i+j+1} - x}{t_{i+j+1} - t_{i+1}} B_{i+1,j-1}(x), \quad j = 1, 2, \dots, m.$$

Здесь задается одна точка  $t_i$ , так как шаг  $h = 1$  четко задан, а значит следующая точка не нуждается в определении пользователем. График базисного сплайна 5-го порядка для  $t_i = -1$  представлен в соответствии с рисунком 3.2.

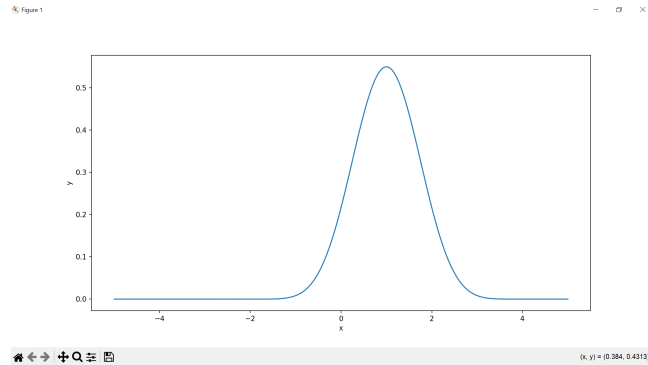


Рисунок 1.2 — Базисный сплайн 5-го ( $n$ ) порядка.

Рассмотрим построение жесткий фреймов.

Возьмем  $n = 2$ , найдем маски  $m_0, m_1, m_2, m_3$ . Возьмем  $k = -1, 0, 1, 2$ . Получится:  $m_0 = [\frac{1}{8}, \frac{3}{8}, \frac{3}{8}, \frac{1}{8}]$ . Маска  $m_1$  соответственно будет равна  $m_1 = [-\frac{1}{8}, \frac{3}{8}, -\frac{3}{8}, \frac{1}{8}]$ . Маска  $m_2 = [-\frac{\sqrt{3}}{8}, \frac{\sqrt{3}}{8}, \frac{\sqrt{3}}{8}, -\frac{\sqrt{3}}{8}]$ . Маска  $m_3 = [-\frac{\sqrt{3}}{8}, -\frac{\sqrt{3}}{8}, \frac{\sqrt{3}}{8}, \frac{\sqrt{3}}{8}]$ .

Графики полученных вэйвлетов для базисного сплайна 2 степени представлены в соответствии с рисунками 1.3, 1.4, 1.5.

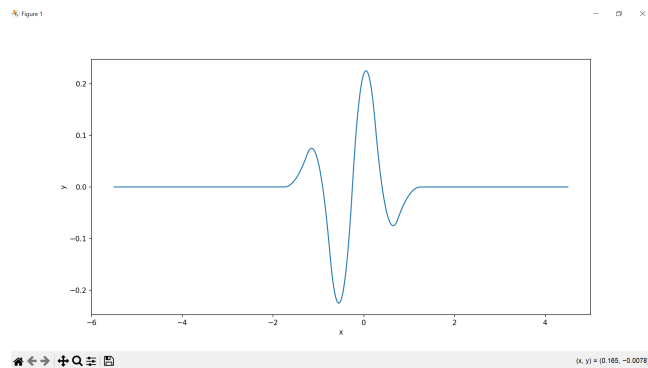


Рисунок 1.3 — Вэйвлет  $\psi_1$  для базисного сплайна 2 степени.

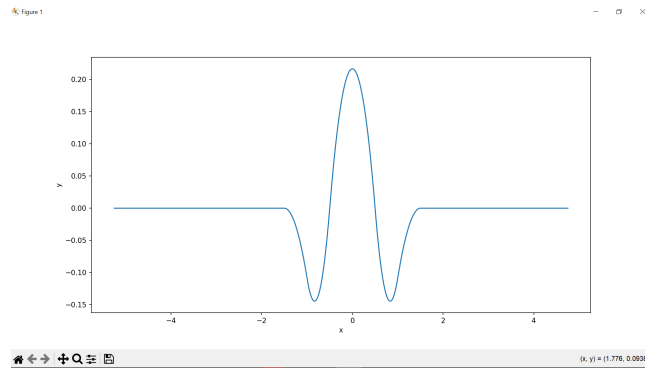


Рисунок 1.4 — Вэйвлет  $\psi_2$  для базисного сплайна 2 степени.

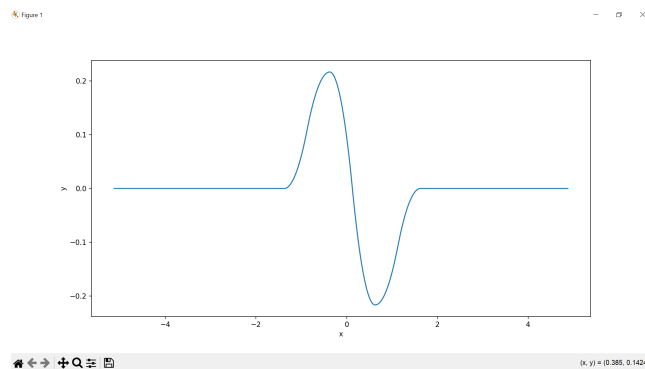


Рисунок 1.5 — Вэйвлет  $\psi_3$  для базисного сплайна 2 степени.

**Заключение.** В данной работе подробно рассмотрены базисные сплайны Стремберга.

Было приведено общее понятие сплайна, а так же приведено построение кубического интерполяционного сплайна, который является одним из самых популярных сплайнов на практике.

Далее пристальное внимание было уделено базисным сплайнам. В работе были рассмотрены 2 способа построения  $B$ -сплайнов: как разделение разности от усеченной степенной функции и как свертка функций, описаны свойства базисных сплайнов, приведены примеры 1-го и 2-го порядков.

Также рассмотрены жесткие фреймы, принцип унитарного расширения на прямой и построение вэйвлетов для жестких фреймов при помощи базисных сплайнов Стремберга. Рассмотрен алгоритм быстрого разложения и восстановления.

В практической части был разобран вычислительный эксперимент построения жестких фреймов с использованием базисных сплайнов.